PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

09-179491

(43) Date of publication of application: 11.07.1997

(51)Int.CI.

G09B 29/00 G01C 21/00 G01S 5/14 G06F 17/30 G08G 1/0969

(21)Application number: 07-351008

(71)Applicant: EKUOKA RES:KK

(22)Date of filing:

25.12.1995

(72)Inventor: YOKOYAMA SHOJI

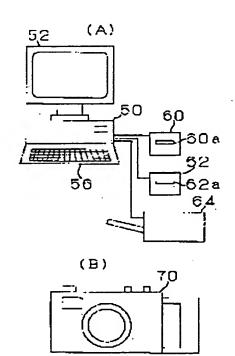
KUBOTA TOMOKI

(54) IMAGE PROCESSING SYSTEM

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To facilitate the arrangement of photographs photographed by a digital camera by retrieving coordinates, corresponding to each photograph of a photographic recording medium, from a travel locus recording medium, and displaying a photographic image in the coordinate position on a displayed map.

SOLUTION: A computer 50 takes in the travel locus (coordinates and passing time) of an on-vehicle navigation system from an RAM card through a card reader 60 and in succession takes in photographic data photographed by a digital camera 70 through a card reader 62. A map in a range of including the whole travel locus held in the RAM card is then displayed on a monitor 52. When a display area is selected by a frame, the map in that range is displayed, and photographs of the digital camera 70 photographed at the passing time and date of the travel locus in that range are extracted. Photographed position coordinates are retrieved on the



basis of the time and date of each photograph, and these photographs are superimposed on the corresponding position coordinates on the map.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2000 Japanese Patent Office

(19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平9-179491

(43)公開日 平成9年(1997)7月11日

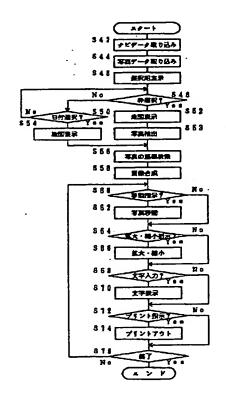
(51) Int.Cl. ⁶	識別記号	庁内整理番号	FΙ				技術表示箇所
G09B 29/00	•		G09B	29/00		С	
G01C 21/00			G01C	21/00		Α	
G01S 5/14			G01S	5/14			
G06F 17/30			G 0 8 G	1/0969			
G08G 1/09	59		G06F	15/40		370B	
3,00		審査請求	未請求 請求	項の数2	FD	(全 11 頁)	最終頁に続く
(21)出願番号	特顏平7-351008		(71)出願			ォス・リサー	·チ
(22) 出願日	平成7年(1995)12	東京都千代田区外神田 2 丁目19番12号 (72)発明者 横山 昭二 東京都千代田区外神田 2 丁目19番12号 株					
			(72) 発明	者 塞田 東京都	智氣 千代田		· 1914年12号 株
			(74)代理》			ス・リサー ジ 明人 <i>り</i>	

(54) 【発明の名称】 画像処理システム

(57)【要約】

【課題】 デェジタルカメラで撮影された写真の整理を容易に行える画像処理システムを提供する。

【解決手段】 写真データの各写真の時刻に対応する座標をナビゲーション装置に装着されていたRAMカード36のから検索する(S42)。そして、モニタ52にRAMカード36の保持している走行軌跡に該当する地図を表示すると共に、該地図上の座標位置に、検索された写真画像を重ねて表示する(S58)。



1

【特許請求の範囲】

する写真記録媒体と、

【請求項1】 車両の位置座標を検出する位置検出装置 と、

時刻を計測するための時計と、

表示装置と、

位置座標及び時刻を記憶する走行軌跡記憶媒体と、 前記位置検出装置により検出された位置及び時刻を関連 付けて前記走行軌跡記憶媒体に記憶する記憶装置と、 写真の画像と、該画像の写された時刻とをそれぞれ保持

前記写真記録媒体の各写真の時刻に対応する座標を、前 記走行軌跡記録媒体から検索する座標検索手段と、

前記表示装置に前記走行軌跡記録媒体に保持された位置 に関連付けて、前記座標検索手段によって検索された写 真の画像を表示する画像表示手段と、からなることを特 徴とする画像処理システム。

【請求項2】 車両の走行時の座標からなる走行軌跡を 保持する走行軌跡記録媒体と、

写真の画像と、該画像の写された座標とをそれぞれ保持 する写真記録媒体と、地図を表示するための表示装置 と、

前記表示装置に前記走行軌跡記録媒体に保持された走行 軌跡に該当する地図を表示すると共に、該地図上の座標 位置に、写真記録媒体に保持された当該座標の写真の画 像を重ねて表示する画像表示手段と、からなることを特 徴とする画像処理システム。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、画像処理システム に関し、特に、デェジタル式のカメラにより撮影された 30 写真をナビゲーション装置によって得られた走行軌跡に 関連して表示し得る画像処理システムに関するものであ る。

[0002]

【従来の技術】車載用ナビゲーション装置では、GPS (クローバル・ポジショニング・システム) 受信機によ り自車位置を検出し、モニタ上に自車位置を表示して目 的地までの経路誘導を行っている。ここで、通過した道 路上に所定のマークを重ねることにより走行軌跡を該モ ニタ上に表示する方式のものが実用化されている。

【0003】撮影した画像をデェジタルデータとしてメ モリに保持するデェジタルカメラが広く提供されてい る。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、デェジ タルカメラは、フイルム式のカメラとの差別化の必要 上、フイルム式の上限が36枚程度であるのに対して、 100枚以上の撮影が行い得るようにしたものが主流と なっている。ここで、画像と共に撮影時刻を記憶してい 刻のみでは写真の整理が困難になるという課題があっ た。

【0005】本発明は、上述した課題を解決するために なされたものであり、その目的とするところは、デェジ タルカメラで撮影された写真の整理を容易に行える画像 処理システムを提供することにある。

[0006]

【課題を解決するための手段】上記の目的を達成するた め、請求項1の画像処理システムは、車両の位置座標を 検出する位置検出装置と、時刻を計測するための時計 と、表示装置と、位置座標及び時刻を記憶する走行軌跡 記憶媒体と、前記位置検出装置により検出された位置及 び時刻を関連付けて前記走行軌跡記憶媒体に記憶する記 憶装置と、写真の画像と、該画像の写された時刻とをそ れぞれ保持する写真記録媒体と、前記写真記録媒体の各 写真の時刻に対応する座標を、前記走行軌跡記録媒体か ら検索する座標検索手段と、前記表示装置に前記走行軌 跡記録媒体に保持された位置に関連付けて、前記座標検 索手段によって検索された写真の画像を表示する画像表 示手段と、からなることを技術的特徴とする。

【0007】また、上記の目的を達成するため、請求項 2の画像処理システムは、車両の走行時の座標からなる 走行軌跡を保持する走行軌跡記録媒体と、写真の画像 と、該画像の写された座標とをそれぞれ保持する写真記 録媒体と、地図を表示するための表示装置と、前記表示 装置に前記走行軌跡記録媒体に保持された走行軌跡に該 当する地図を表示すると共に、該地図上の座標位置に、 写真記録媒体に保持された当該座標の写真の画像を重ね て表示する画像表示手段と、からなることを技術的特徴 とする。

[0008]

40

【作用】請求項1の構成では、車両の走行時の座標及び 通過時刻からなる走行軌跡が走行軌跡記録媒体に保持さ れる。他方、デジタル式カメラによって写された写真の 画像と、該画像の写された時刻とが写真記録媒体に保持 される。そして、座標検索手段が、写真記録媒体の各写 真の時刻に対応する座標を走行軌跡記録媒体から検索す る。そして、画像表示手段が、表示装置に前記走行軌跡 記録媒体の保持された位置に関連付けて、地図を表示す ると共に、該地図上の座標位置に、前記座標検索手段に よって検索された写真画像を表示する。

【0009】請求項2の構成では、車両の走行時の座標 及び通過時刻からなる走行軌跡が走行軌跡記録媒体に保 持される。他方、座標位置の検出装置を備えるデジタル 式カメラによって写された写真の画像と、該画像の写さ れた地点の座標とが写真記録媒体に保持される。画像処 理システムでは、画像表示手段が、表示装置に走行軌跡 記録媒体の保持している走行軌跡に該当する地図を表示 すると共に、該地図上の座標位置に、写真記録媒体に保 が、100枚という多数の写真が写された際に、撮影時 50 持された当該座標の写真画像を重ねて表示する。

[0010]

【発明の実施の形態】以下本発明の実施態様について図を参照して説明する。図1 (A) は、本発明の一実施例に係る車載用ナビゲーション装置の構成を示すブロック図である。この実施例では、自車位置の測定装置としてGPS受信機18を用いている。

【0011】GPS受信機18は、車両に取り付けられた専用アンテナ18aで受信した電波からデータを復調し、データ処理することにより自車位置を算出する。算出された自車位置データはCPU12へ送られる。なお、CPU12は、図示しないジャイロ及び車速センサからの出力によりGPS受信機18からの位置情報に補正を加えるようになっている。

【0012】CDROMプレーヤ30に装填されているCDROM(図示せず)には、地図を所定のフォーマットにデータ加工して北緯・東経の座標と対応させた地図データが記録されている。CDROMプレーヤ30は、該CDROMを再生して所望の地図データを読み出し、CPU12へ送る。

【0013】CPU12は、CDROMプレーヤ30に 20 対して必要なデータを読み出させる。これにより読み出されたデータによって作成された地図画面データが、グラフィック・ディスプレイ・コントローラ(GDC)22を介してVRAM24に書き込まれる。GDC22は画面データをVRAM24に記憶させると共に、表示タイミング信号を発生してモニタ28に出力し、また、VRAM24に記憶されている画面データを読み出す信号を出力する。VRAM24から読み出されたデータの出力は、パレットDAC26でアナログRGB信号に変換されモニタ28にて画像として表示される。 30

【0014】ROM14は、CPU12の作業手順(プログラム)や固定データが記憶されたメモリである。また、RAM16は、CPU12が各種の処理を進める際に必要に応じて使用する作業用メモリである。入力装置20は、目的地の電話番号等を入力するためのテンキーを備え、使用者が指によりキーを押圧することにより車載用ナビゲーション装置の目的地の設定及び操作を行う装置であって、操作に応じた信号をCPU12へ送出する。

【0015】記憶装置34には、図示しないスロットル 40 への着脱の可能なRAMカード36が装填されている。 CPU12は、所定時間或いは所定走行距離毎に記憶装置34を介して該RAMカード36に座標及び時刻を記憶することにより走行軌跡を保持している。時計32は現在時刻を検出して、CPU12へ送るようになっている。また、受信機38は、図1(B)に示すリモートコントロール装置40から赤外線にて送られた指示をCPU12側に転送するように構成されている。

【0016】リモートコントロール装置40には、図1 表示されている地図の範囲内で走行経路上の点の座標及(B)に示すようにモニタ28上の後述するカーソルを 50 び通過時刻を表示したが、この地図上に表示されていな

移動させるスクロールキー42と、クリックキー44と、画像切り換えキー46と、その他の入力を行う入力キー48a、48b、48c、48cとが備えられている。

【0017】ここで、本発明の車載用ナビゲーション装置のCPU12による処理について、図2のフローチャートを参照して説明する。まず、CPU12は、GPS受信機18からのデータに基づき、現在位置の座標(北線・東経)を検出する(S12)。そして、図示しないホイルーセンサからの出力に基づき走行距離を積算する(S14)。その後、所定距離(ここでは、1Kmとする)走行したかを判断する(S16)。ここで、1Km走行する毎に(S16がYes)、RAMカード36に現在の座標と現在時刻とを記憶する(S20)。他方、所定時刻かを判断する(S18)。ここで、所定時刻(例えば、1分ごと)に(S18がYes)、RAMカード36に現在の座標及び時刻を記憶する(S20)。

【0018】引き続き、図1(B)に示すリモートコントロール装置40のカーソルキー42が操作されたかを判断し(S22)、カーソルキー42が操作されない限り(S22がNo)、クリックキー44が操作されたかを判断し(S26)、クリックキー42が操作されないと(S26がNo)、画像切り換えの指示がなされたかの判断を経て(S30)、ナビゲーション処理を行う(S32)。ここでは、図3(A)に示すように現在位置を含む地図をモニタ28に表示するとともに、自車の現在位置Xを進行方向に沿って当該地図上に重ねる。以上の処理を繰り返すことにより、走行軌跡を保持しつつ経路案内を行う。

【0019】ここで、図1 (B) に示すリモートコントロール装置40のカーソルキー42が操作されると(S22がYes)、クリックキー44の操作に従いモニタ28上のカーソルYを図3 (B) に示すように移動する(S24)。そして、クリックキー44が操作されると(S26がYes)、当該カーソルYで指定された地点の座標(例えば、北緯135:11:12、東経35:21:44)及び通過時刻(27日PM01:33)をRAMカード36を検索して求め、図3 (C) に示すように表示する。

【0020】他方、図1(B)に示すリモートコントロール装置40の画像切り換えキー46が操作されると(S30)、ナビゲーション処理を一時中断し、操作者により選択された地図に画像を切り換える(S34)。その後、上述した処理と同様にして、当該地図画像上に指定された点の位置座標及び通過時刻を表示する(S22~S28)。即ち、図3(A)~図3(B)を参照した例では、経路案内中の地図画像において、当該画像に表示されている地図の範囲内で走行経路上の点の座標及び通過時刻を表示したが、この地図上に表示されていな

い過去の通過位置の座標及び通過時刻を表示する際には、ステップ30及びステップ34にて地図を過去に走行したものに切り換えさせて行う。

【0021】引き続き、上述した処理によりRAMカード36に保持された走行軌跡に基づき、図4(B)に示すデェジタルカメラ70のRAMカード(図示せず)に保持された写真を整理する画像処理装置による処理について図4乃至図8を参照して説明する。ここで、上記車載用ナビゲーション装置の搭載された車両の運転者は、該車両によって移動しながら、デェジタルカメラ70に、10より風景等を撮影し、このデェジタルカメラ70の写真を図4(A)に示す画像処理装置にて再生・編集するものとして以下の説明を行う。なお、それぞれの写真には撮影した日時が併せて保持されている。

【0022】画像処理装置のコンピュータ50には、モニタ52と、キーボード56と、車載用ナビゲーション装置のRAMカード36のデータを読み出すためのカード読み出し装置60と、デェジタルカメラ70のRAMカードを読み出すためのカード読み出し装置62と、ブリンタ64とが接続されている。ここで、カード読み出し装置60のスロットル60aには、図2を参照して上述した処理により走行軌跡及び通過時刻の保持されたRAMカード36が装填され、また、カード読み出し装置62のスロットル62aには、デェジタルカメラ70により撮影された写真データを保持するRAMカードが装填されている。

【0023】図5は、コンピュータ50による画像再生 ・編集処理のフローチャートを示している。コンピュー タ50は図1に示したCDROMプレーヤのCDROM る。このコンピュータは、先ず、カード読み出し装置6 Oを介してRAMカード36から車載用ナビゲーション 装置の走行軌跡(座標及び通過時刻)を取り込み(S4 2) 、引き続き、カード読み出し装置62を介してデェ ジタルカメラ70により撮影された写真データを取り込 む(S44)。その後、RAMカード36の車載用ナビ ゲーション装置の走行座標内の最も北東に位置する座標 と最も南西に位置する座標とを抽出し、これら座標に囲 まれる地図(表示領域の選択用の地図)をモニタ52に 図6 (A) に示すように上に表示する (S46)。即 ち、RAMカード36に保持されている車載用ナビゲー ション装置の走行軌跡を全て網羅する範囲の地図を先ず 表示する。

【0024】ここで、図6(A)に示す地図上に操作者が枠50aで表示領域を選択した場合には(S48がYes)、当該枠50aで囲まれた範囲の地図が図6(B)に示すように表示される。他方、操作者が枠ではなく(S48がNo)、日付で走行領域を指定した場合(S50がYes)、コンピュータ50は、当該日付(例えば、27日)に走行した経路軌跡中の最も北東に50

位置する座標と最も南西に位置する座標とを抽出し、これら座標に囲まれる地図をモニタ52に上に表示する (S54)。なお、日付による走行範囲の指定は1日のみでなく、複数の日付を選択して数日に渡る走行範囲を指定することも可能である。

【0025】コンピュータ50は、上述したステップ48で枠50aにより表示範囲が指定された際には、モニタ52上に表示されている範囲内にある、走行軌跡の過日時(ここでは、27日のPM12~PM4であるとする)に於いて撮影されたデェジタルカメラ70の写真を、当該写真の各日時に従い抽出する(S53)。即ち、このモニタ52に表示されている軌跡を走行しながら取った写真を抽出する。そして、各写真についてそれぞれの日時に基づき撮影された位置座標を検索し(S56)、表示している地図上の該当する位置座標に、図7(C)に示すよう写真をスーパーインポーズする(S58)。なお、図示のように複数の写真は、ずらして表示することにより各々の内容が確認できるようにする。【0026】そして、図7(D)に示すように特定の写

述した処理により走行軌跡及び通過時刻の保持されたR AMカード36が装填され、また、カード読み出し装置 62のスロットル62aには、デェジタルカメラ70に より撮影された写真データを保持するRAMカードが装 填されている。 【0023】図5は、コンピュータ50による画像再生 ・編集処理のフローチャートを示している。コンピュータ50は図1に示したCDR0MプレーヤのCDROM による地図データとほぼ等しい地図データを保持してい 30 このコンピュータは、先ず、カード読み出し装置60を介してRAMカード36から車載用ナビゲーション 装置の走行軌跡(座標及び通過時刻)を取り込み(S4 でより 30 にようなおと、第一次で入力された際には(S72がYes)、モニタ52上での 編集の完了した画像を図4(A)に示すプリンタ64に て出力する。ステップ60からステップ74の編集処理 を繰り返し、走行軌跡に沿っての編集が完了すると(S

真がカーソルYにより指定され、移動が指示された場合

には (S60がYes)、当該写真を図7 (D) に示す

【0027】この実施態様によれば、図1に示す車載用ナビゲーション装置を搭載する車両にて旅行に出て、図4(B)に示すデェジタルカメラ70によって写真を取った際に、写真の整理が簡単にできるとともに、走行軌跡上に写真を編集できるため、いわゆる旅の日誌を容易に作り出すことができる。

76がYes)、全ての処理が完了する。

【0028】引き続き、本発明の第2実施態様の画像処理装置について説明する。図9は、本発明の第2実施態様の係る画像処理装置による処理を示している。上述した第1実施態様では、デェジタルカメラ70が写真と共に日時を保持したが、この第2実施態様では、デェジタルカメラ70にGPS受信機が備えられ、写真と共に写真を取った位置の座標が保持されている。この第2実施態様においても、第1実施態様の車載用ナビゲーション装置によりRAMカード36に記録された走行軌跡のデ

ータが用いられるものとする。なお、第2実施態様の画 像処理装置の機械的構成は、図4(A)を参照して上述 した第1実施態様と同様であるため、図示及び説明を省 略する。

【0029】まず、車載用ナビゲーション装置及の走行データをRAMカード36から取り込み(図9に示すS42)、写真データを取り込んだ後(S47)、写真データ中の最も北東に位置する地点で撮影された写真の座標と、最も南西に位置する写真の座標とを抽出する(S49)。そして、この北東座標と南西座標とに囲まれる10範囲を表示する地図データを作成する(S51)。その後、各々の写真の位置座標を検索し、この地図データによる地図上の該当位置座標に写真の画像を合成した画像データを作成し(S55)、図7(C)に示すように表示する(S57)。その後、ステップ60からステップ74の処理により第1実施態様と同様に写真画像の編集を行う。

【0030】この第2実施態様では、写真側に座標が保持されているので、車両の走行中に連続的に写真を取った場合に、各々の写真が道路上のどの位置から撮影した 20が判別し易い利点がある。

【0031】なお、上述した車載用ナビゲーション装置では、走行軌跡を着脱可能なRAMカード36に保持したが、内部のRAM16にこれを保持することも可能である。更に、走行軌跡の記憶媒体として上述した第1、第2実施態様で、RAMカードを用いたが、記録媒体としてはフロッピーディスク、光磁気ディスク等の種々のメディアを使用し得ることは言うまでもない。

[0032]

【効果】以上記述したように本発明の画像処理システム 30 によれば、デェジタルカメラで撮影された多数の写真を容易に整理できるとともに、走行経路に写真を合成した日誌を簡易に作成することが可能となる。 *

*【図面の簡単な説明】

【図1】図1 (A) は、本発明の第1実施態様に係る車 載用ナビゲーション装置の構成を示すプロック図であ り、図1 (B) は、リモートコントロール装置の平面図 である。

【図2】図1 (A) に示すCPUによる処理を示すフロ ーチャートである。

【図3】図1 (A) に示すモニタの画像を示す説明図である。

【図4】図4(A)は本発明の第1実施態様に係る画像 再生装置の構成を示す説明図であり、図4(B)はデェ ジタルカメラの正面図である。

【図5】図4 (A) に示すコンピュータによる処理を示すフローチャートである。

【図 6】図 4 (A) に示すモニタの画像を示す説明図である。

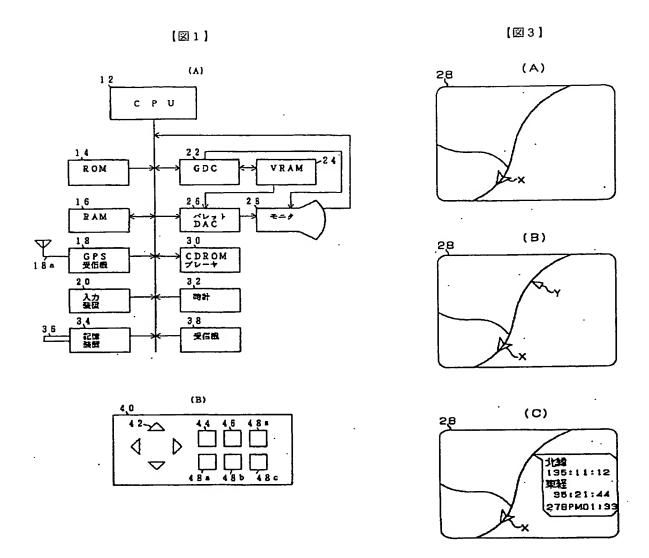
【図7】図4 (A) に示すモニタの画像を示す説明図である

【図8】図4 (A) に示すモニタの画像を示す説明図である。

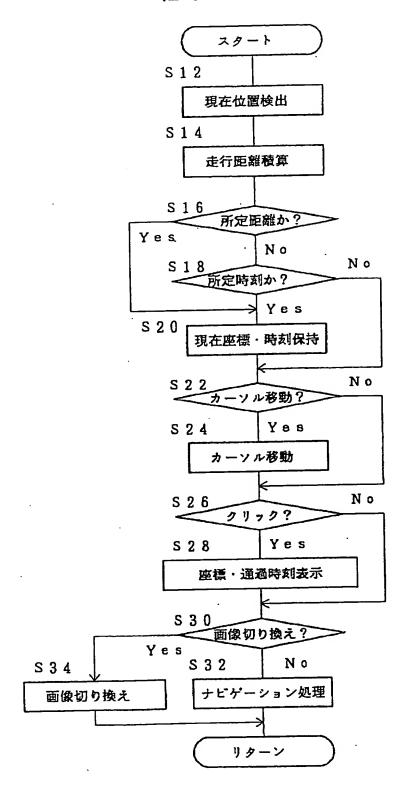
【図9】本発明の第2実施態様に係る画像再生装置による処理を示すフローチャートである。

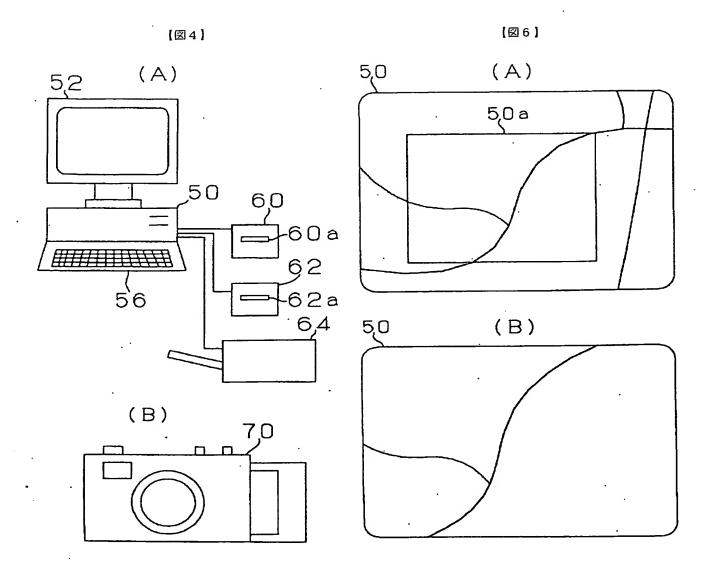
【符号の説明】

- 12 CPU
- 28 モニタ
- 32 時計
- 34 記憶装置
- 36 RAMカード
- 42 スクロールキー 44 クリックキー
- 50 コンピュータ
- 52 モニタ
- 70 デェジタルカメラ



[図2]

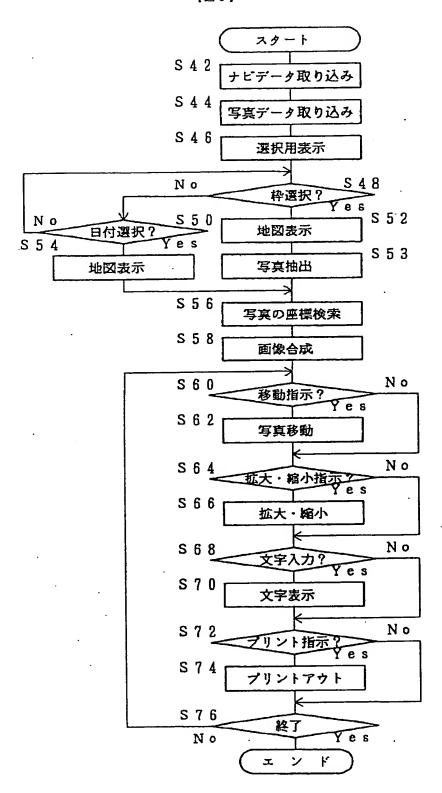


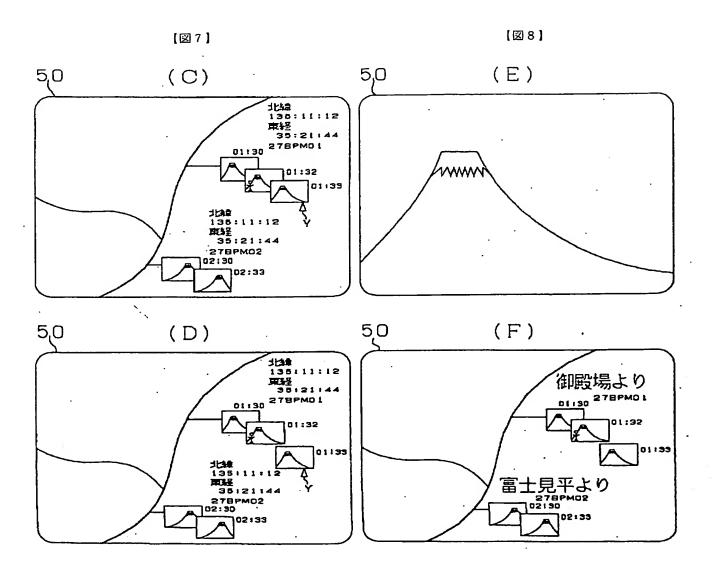


·

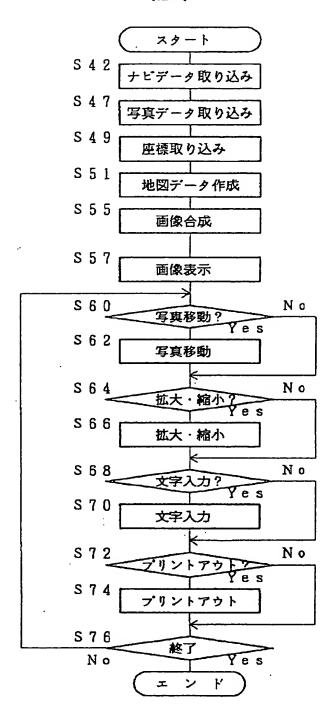
...

【図5】





【図9】



フロントページの続き